# **EUROPEAN PATENT OFFICE**

## Patent Abstracts of Japan

**PUBLICATION NUMBER** 

03260781

PUBLICATION DATE

20-11-91

APPLICATION DATE

09-03-90

APPLICATION NUMBER

02059627

APPLICANT: MITSUBISHI HEAVY IND LTD;

INVENTOR: ONISHIKEN;

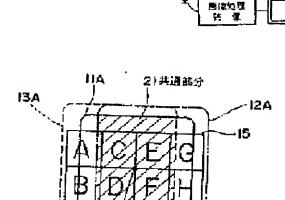
INT.CL.

G06F 15/70 G01V 9/04 H04N 7/13

H04N 7/18

TITLE

IMAGE PROCESSING METHOD



20 特徵点

ABSTRACT: PURPOSE: To obtain an image which is apparently still even if a visual device swings by detecting a feature point from obtained image information and extracting image information centering on the feature point.

> CONSTITUTION: As the visual device 1 swings, the image varies continuously between an image 12A when the device moves to a right position 12 about an image 11A obtained at a stationary position 11 and an image 13A when the device moves to a left position 13. An image processor 16 extracts a common part 21 among the images 11A-13A continuously or intermittently according to the optional feature point 20 as a basic position and displays it on a monitor 17. Consequently, the image which is apparently still is obtained although its visual field is narrower than the original visual field 11A obtained by the visual device 1.

COPYRIGHT: (C)1991, JPO& Japio

## 19 日本国特許庁(JP)

① 特許出願公開

# <sup>®</sup> 公 開 特 許 公 報 (A) 平3-260781

®Int. Cl. ⁵	識別記号	庁内整理番号	❸公開	平成3年(1991)11月20日
G 06 F 15/70 G 01 V 9/04 H 04 N 7/13 7/18	330 P S Z K	9071 — 5 L 7256 — 2 G 6957 — 5 C 7033 — 5 C		
		審査請求	未請求 語	請求項の数 1 (全6頁)

❷発明の名称 画像処理方法

②特 願 平2-59627

②出 願 平2(1990)3月9日

⑩発明者青景正明兵庫県神戸市兵庫区和田崎町1丁目1番1号三菱重工業株式会社神戸造船所内

⑦発明者中山 淳二 兵庫県神戸市兵庫区和田崎町1丁目1番1号 三菱重工業

株式会社神戸造船所内

**御発明者 大西 献 兵庫県神戸市兵庫区和田崎町1丁目1番1号 三菱重工業** 

株式会社神戸造船所内

の出 願 人 三菱重工業株式会社 東京都千代田区丸の内2丁目5番1号

邳代 理 人 弁理士 光石 英俊 外1名

明 細 世

1. 発明の名称

画像処理方法

## 2. 特許請求の範囲

任意の或る時点で、揺動する視覚装置から得られる画像情報中の任意の部分を特徴点として 設定し、その後得られる画像情報から特徴点を 検出し、特徴点を中心として画像情報を抽出す ることを特徴とする画像処理方法。

### 8. 発明の詳細な説明

<産業上の利用分野>

本発明は視覚装置が動揺する場合に、静止した画像を得ることができる画像処理方法に関する。

## <従来の技術>

モニタテレビカメラなどの視覚装置を用いて外界の監視を行う場合、視覚装置が揺動すると得られる画像も揺れるので、揺れの程度によっては監視等の用をなさない。このこと

は、将られた画像情報によって視覚装置を含む機器全体を移動あるいは誘導させようとする場合も同様であり、何らかの方法で、静止した画像情報を得る必要がある。

そのための対策として、従来は、視覚装置の光学系自体を静止させる機構を視覚装置に付加する方法が一般的ある。

ての種の機構として、予想される外乱に対 して、例えば展外に設置された監視カメラに おいては、強風雨に対して視覚装置が揺動し ないだけの十分頑丈な架台で支持している。

その外、ヘリコプタなど揺動する物体に視覚装置を搭載する場合は、第5 図に示すように、能動的または受動的に可動なダンパ2 と回転関節3 によって 製台 4 を揺動体 5 上にを持し、この雲台 4 に 視覚装置 1 を放置する 2 とにより、振動や揺動などの外別が視覚装置 1 の本体に直接作用しないようにする機構が考えられている。

## く発明が解決しようとする課題>

前述した視覚装置が揺動しないだけの十分 剛性の高い支持架台を用いる場合、及びダン く作 パ2や回転関節3によって支持された防擬雲 台4上に視覚装置1を設置する場合、いずれ の場合も視覚装置を支持する機構そのものが 大掛りとなり、自ずと設置位置や環境が制限 されるという不都合がある。特に、ヘリコプ タやロボットに搭載するなど、視覚装置自体 が移動することがこの機能として要求される 場合は、上述した制限が更に厳しくなる。

本発明は上記従来技術に鑑み、視覚装置に 格別な支持機構を付加するこなく、視覚装置 が揺動しても静止した画像処理方法を提供す ることを目的とする。

### く課題を解決するための手段>

本発明による画像処理方法は、任意の或る 時点で、揺動する視覚装置から得られる画像 情報中の任意の部分を特徴点として設定し、 その後得られる面像情報から特徴点を検出し、

(表示装置) 17に出力するようにしてある。 今、祝覚装置1で得られる生(未処理)の 西像情報をそのままモニタ17に写せば、第 2 図に示すように、視覚装置1の揺動につれ、 舒止位置11でとらえた画像11Aを中心に、 右位置12へ移動したときの画像12Aと、 左位置13へ移動したときの画像13Aとの **問で、画像が選続的に変化する。** 

そとで、顕像処理装置16はこれらの変化 する生画像11A~13Aをそのまま全てモ ニタ17に表示させるのではなく、任意の特 徴点を基本位置として画像 1 1 A ~ 1 3 A の うち共通する部分 2 1 を連続的または断続的 に抽出してモニタ17に表示させるようにな っている。

そして共通部分21は静止位置11での画 像 1 1 A のほぼ中央部分なので、本実施例の 西像処理装置16では画像11Aのほぼ中央 の任意の点20を特徴点とし、視覚装置1が 右へ移動したときは画像12A全体が右へ移

特徴点を中心として護像情報を抽出すること を特徴するものである。

#### 用 >

特徴点を中心として画像情報を抽出するこ とにより、視覚装置が揺動しても、絶えず同 じ爾像が重なることになり、見掛け上静止し た繭像が得られる。

### <実 施 例>

第1図~第4図を参照して本発明の実施例 を説明する。

第1図において、カメラ(視覚装置)1は 物体18にロープ19によって吊り下げられ ており、揺動しない場合即ち外乱を受けない 静止状態での位置11を中心に、右位置12 と左位置13との問14で、何らかの原因に よって揺動するような設置環境にある。従っ て視覚装置1の視野は絶えず左右に揺動する。 このような視覚装置1で対象物15を監視す るため、その簡像出力を画像処理装置16に 与え、処理後の静止した画像情報をモニタ

動する分特徴点20が顕像12A中で左へ移動 するので、画像処理の手法のより、この時の 特徴点20を検出することにより特徴点20 を中心として画像12Aの左側の画像情報だ けを切り出し、モニタ17の面面の中心に特 徴点20が位置するように表示しせる。また、 視覚装置1が静止位置11をちょうど通過す るときは、画像11Aから特徴点20を検出 し、特徴点20を中心とし面像114の中央 部分の画像情報を切り出し、モニタ17の画 面中心に特徴点20が位置するように表示さ せる。逆に視覚装置1が左へ移動したときは 画像 13A全体が左へ移動する分特徴点 20が 顕像 I 3 A 中で右へ移動するので、画像 I 3 A から特徴点20を検出し、この特徴点20を 中心とした画像13Aの右側の画像情報を切 り出し、モニタ17の画面中心に特徴点20 が位置するように表示させる。

各位置に視覚装置1が揺動したとしても、 上述のように、これに写る実際の特徴点20 を中心とする頭像情報の選なり部分のみをモニク 1 7 に写し出す操作を画像処理スピードの許す範囲で最大限連続的に行うことにより、 視覚装置 1 によって得られる本来の視野 1 1 A よりも狭い視野ではあるが、見掛け上野止し た頭像を得ることができる。

また、視野について含えば、本実施例では、 視覚装置1が揺動する範囲14が事前に予測 し得るので、最終的に調像処理によって得ら れる頭像即ち共通部分21が元の生興像11A に対してどの程度狭い視野になるかが予め判 っているため、必要とされる複野範囲に対し て紹小される分だけ、視野の広い光学系を持 つ視覚装置1を用いることにより、最終的な 必要視野を確保するようにしている。

次に西像処理装置16の具体例を第3図、
第4図を移照して説明する。

第 3 図に示す画像処理装置 1 6 は、入力画像メモリ 3 0 と出力画像メモリ 3 2、及び入力画像メモリ 3 0 の各セル 3 1 から出力画像

(第4図(b)中緒かけ)を前段スイッチ34の 操作により取り込んで記憶する。これが特徴 点20である。なお、この時出力関像メモリ 32に情報を取り込むための後段スイッチ35 は全て聞いている。第4図(b)~(d)における記 分A~Eは各セルの水平方向アドレス、 m~ e は垂直方向アドレスである。

次の周期にてスイッチ 3 7 を避して入力値 値 メモリ 3 0 に新たな顕像情報 4 0 (第 4 図(c) を 則)が取り込まれるが、この顕像情報 4 0 は 1 周期前の顕像情報 3 9 とは一般的にずれている。

CUP36はこの時、前周期に記憶したセル情報(c-C)と一致する情報(b-B)を前段スイッチ34の操作により今回の画像情報40の中から探し出し、特徴点の前回の位置(c-C)と今回の位置(b-B)とがどの位ずれているかを計算する。図示の例では、位置ずれが下へ1セル、左へ1セルとの結論が得られるので、CUP35は入力翻像

.DOC1D: - ID

ヌモリ32へのメモリ内容の入・切をする的の とスイッチ34、及情報の入・36はCPU 各セル33への画体の入・36はCPU スイッチ35を持ってあり、各メモリ30,32 人で中央処理であり、各メモリ30,32 及おことはであり、各メモジを検続でいたのであり、などは大力であり、などは大力であり、などは大力であり、などは大力である。などは大力では、ないのでは、1/18秒)毎にサンクでは、1/18秒)毎にサンクでは、1/18秒)毎にサンクでは、1/18秒)毎にサンクでは、1/18秒)毎にサンクでは、1/18秒)毎にサンクでは、1/18秒)毎にサンクでは、1/18秒)毎にサンクでは、1/18秒)毎によりでは、1/18秒)のでは、1/18秒)を1/18秒のでは、1/18秒のでは

メモリ30から出力 画像メモリ32へ 画像情報を転送する際に、スイッチ34,35の操作により、計算で得た位置ずれ分を逆方向にずらして転送を行う。

例えば入力面像メルモリ30のセル(cーC)の情報は上へ1セル、右へ1セルずらし転送する。転送操作は、前段スイッチ34のうちの出力が多いで入りませた。前段スイッチ35のうち出力面像メモリ35のための入力を入り、ま2のセル(bーD)への入力を入り、するスののとれてりに、スイッチ35の方ち出力で入りではなったのの大力をではなった。これではなて間にすることにより現実される。気信号により行われる。

上記の転送投作を全てのセルについて実施する。これにより、出力証像メモリ32には1周期前に特徴点20がメモリ32の真中のセル(c-C)にある画像情報41(第4四

## 

付参照)がストアされる。 この画像情報 4 1 がそのままモニタ 1 7 に写し出されることから、生国像では特徴点 2 0 が真中からずれていても、モニタ 1 7 上では特徴点 2 0 が真中に位置するよに画像が写し出される。 但し、この時、入力頭像メモリ 3 0 のセル外の情報も出力画像メモリ 3 2 にストアされ、結果的に無情報がストアされることから、特徴点 2 0 を中心に画像情報の一部が切り出されることになる。

以上の処理をスイッチ37により生調像情報の取込み周期頃に繰り返すことにより、モニタ17には周期遅れではあるが特徴点20が絶えず真中にある見掛け上の静止頭像が写し出される。

ことで、特徴点20が揺動する場合は周期 毎に周辺部で頭便情報に有無が繰り返すため、 モニタ17の酉面がちらつく。これを防止す るため、実際には、モニタ17個で周辺部を カバー42で覆い、画面中で絶えず情報を持

### <発明の効果>

本発明によれば、複質装置が揺動しても国像処理によるソフトウェアでの処理により見掛け上静止した国像を得ることができるので、従来のような頑丈な支持架台や防機構造の蛋台を用なくても良く、視覚装置の支持に対する関性的な制限が少なくなり、視覚装置の取付位置や設置環境に対する制限が殆どなくなった。

## 4. 図面の簡単な説明

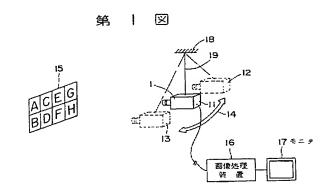
第1 図は本発明の一実施例の構成を示す図、 第2 図は静止画像抽出の説明図、第3 図は画像 処理装置の実施例を示す図、第4 図はその動作 の説明図、第5 図は従来技術を示す図である。

図面中、1 は祝覚慈耀、1 6 は画像処理装取、1 7 はモニタ、2 0 は待徴点、3 0 は入力画像メモリ、3 2 は出力画像メモリ、3 4 と 3 5 はスイッチ、3 6 は C P U である。

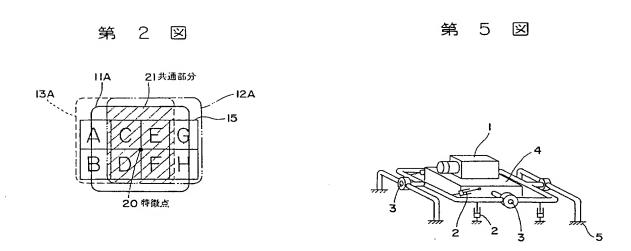
なお、スイッチ 3 7 の 画像取込み用切換周期は上述した画像処理を行い得る時間以上で、

つ部分のみを人間の目 4 3 に見せている。

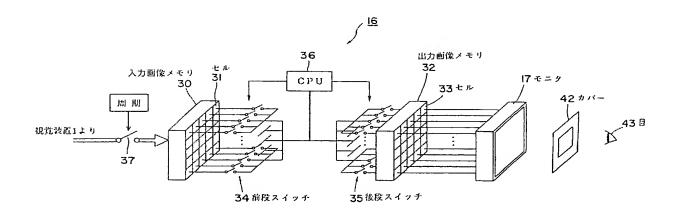
期は上述した個便処理を行い得る時間以上で、なるべく短くすることにより上記の画面のちらつきを抑えることができるが、この周期は メモリのセルの大きさやCPUの他力に依存



# 特閒平3-260781 (5)



# 第 3 図



## 特閒平3-260781 (6)

## 第 4 図

